



Fraunhofer

IGCV

FRAUNHOFER-EINRICHTUNG FÜR GIEBEREI-, COMPOSITE-
UND VERARBEITUNGSTECHNIK IGCV

DIE FRAUNHOFER-EINRICHTUNG IGCV SUCHT ZUM 01.12.2016 EINE/N STUDENTISCHE/N MITARBEITER/IN FÜR

ABSCHLUSSARBEIT

Untersuchung und Implementierung multimodaler Darstellung zur Übergabe von Informationen eines mobilen Robotersystems an den Menschen

Kontakt:

Fragen zu dieser Position beantwortet gerne:

M.Sc. Julia Berg

T: +49 821 90678-153

Julia.berg@igcv.fraunhofer.de

Ihre Bewerbung richten Sie bitte ausschließlich per E-Mail mit allen wichtigen Unterlagen an:

Julia.berg@igcv.fraunhofer.de

Fraunhofer IGCV
Provinstr. 52
86153 Augsburg

www.igcv.fraunhofer.de

Projekt-/Themenbeschreibung:

Im einem Forschungsprojekt sollen mobile Roboterteams gemeinsam Aufgaben erfüllen. Dazu gehört auch die Mensch-Roboter-Interaktion. Dabei sollen dem Menschen wichtige Informationen, wie z.B. Sicherheitsbereiche oder zukünftige Roboterbewegungen, auf multimodale Weise dargestellt werden. In dieser Arbeit sollen entsprechenden Darstellungsweisen ausgewählt, bewertet und für den Einsatz praktisch erprobt werden. Die bestgeeignetste Darstellung soll am mobilen Robotersystem implementiert werden.

Ihre Aufgaben:

- Einarbeitung
- Entwicklung einer Schnittstelle zur Ansteuerung des Roboters
- Ausarbeitung einer Wissensverwaltung zur Auswahl des entsprechenden Befehls.
- Sicherstellung der Übertragbarkeit auf Roboter verschiedener Hersteller

Was Sie mitbringen:

- Studium der Ingenieurwissenschaften oder der Informatik
- Programmiererfahrung wünschenswert
- Selbstständiges Arbeiten

Was Sie erwarten können:

- Spannendes und interdisziplinäres Arbeitsumfeld
- Austausch mit anderen Studierenden
- Hochwertige Ausstattung