



Fraunhofer

IGCV

FRAUNHOFER-EINRICHTUNG FÜR GIEBEREI-, COMPOSITE-
UND VERARBEITUNGSTECHNIK IGCV

DIE FRAUNHOFER-EINRICHTUNG IGCV SUCHT ZUM 01.12.2016 EINE/N STUDENTISCHE/N MITARBEITER/IN FÜR

ABSCHLUSSARBEIT

Auswertung der Bewegungen und der Aufmerksamkeit eines Werkers zur Optimierung einer Mensch-Roboter- Interaktion

Kontakt:

Fragen zu dieser Position beantwortet
gerne:

M.Sc. Julia Berg

T: +49 821 90678-153

Julia.berg@igcv.fraunhofer.de

Ihre Bewerbung richten Sie bitte
ausschließlich per E-Mail mit allen
wichtigen Unterlagen an:

Julia.berg@igcv.fraunhofer.de

Fraunhofer IGCV

Provinostr. 52

86153 Augsburg

www.igcv.fraunhofer.de

Projekt-/Themenbeschreibung:

Im einem Forschungsprojekt sollen mobile Roboterteams gemeinsam Aufgaben erfüllen. Dazu gehört auch die Mensch-Roboter-Interaktion. Hier wird der Anwendungsfall betrachtet, dass ein mobiler Roboter dem Menschen ein Bauteil übergibt. Zur Optimierung der Übergabe soll die Aufmerksamkeit durch eine EyeTracking System und die Bewegungen des Werkers erkannt werden. In dieser Arbeit sollen die Informationen aus beiden Systemen vereint und weiter ausgewertet werden. Aus den Informationen soll dann die Interaktion zwischen Mensch und Roboter abgeleitet werden (z.B. Übergabeort, Übergabezeitpunkt)

Ihre Aufgaben:

- Einarbeitung in den Themenbereich Mensch-Roboter-Interaktion
- Auswertung und Verwertung der ausgegebenen Informationen
- Entwicklung einer Methode zur Ableitung der Interaktionsform

Was Sie mitbringen:

- Studium der Ingenieurwissenschaften oder der Informatik
- Programmiererfahrung wünschenswert
- Selbstständiges Arbeiten

Was Sie erwarten können:

- Spannendes und interdisziplinäres Arbeitsumfeld
- Austausch mit anderen Studierenden
- Hochwertige Ausstattung